GigaDevice Semiconductor Inc.

Arm® Cortex®-M3 32-bit MCU

应用笔记

AN028

目录

图索引

表索引

1. Hard fault 产生原因

1.1 硬件方面常见原因：

- 电源设计有错误，造成器件供电不稳；
- 电源质量不好，文波，噪声过大；
- 器件接地不良；
- 对于带有 Vcap 引脚的器件，管脚处理不当；
- 电路中有强干扰源，对器件造成干扰；

1.2 软件方面常见原因：

- 使用了空指针；
- 对地址偏移量的计算有误；
- 数组越界导致程序出错；
- 动态内存使用不当，导致访问了已释放的内存地址；
- 通过地址访问了已失效的局部变量；

一般因为硬件造成 Hard Fault 错误的可能性较低，大多数都是软件原因造成的。所以遇到硬件中断错误，基本就是通过软件来排查。

2. Cortex-M3 内核 HardFault 错误定位方法

2.1 更改 startup.s 的启动文件

首先更改 startup.s 的启动文件，把里面的 HardFault_Handler 代码段换成下面的代码：

```
HardFault_Handler\
                PROC
                IMPORT    hard_fault_handler_c
                TST LR, #4
                ITE EQ
                MRSEQ R0, MSP
                MRSNE R0, PSP
                B    hard_fault_handler_c
                ENDP
```

2.2 hard_fault_handler_c 函数

然后把 hard_fault_handler_c 函数放在 c 文件的代码中。代码如下：

```
void hard_fault_handler_c(unsigned int * hardfault_args)
{
    static unsigned int stacked_r0;
    static unsigned int stacked_r1;
    static unsigned int stacked_r2;
    static unsigned int stacked_r3;
    static unsigned int stacked_r12;
    static unsigned int stacked_lr;
    static unsigned int stacked_pc;
    static unsigned int stacked_psr;
    static unsigned int SHCSR;
    static unsigned char MFSR;
    static unsigned char BFSR;
```

```
    static unsigned short int UFSR;
    static unsigned int HFSR;
    static unsigned int DFSR;
    static unsigned int MMAR;
    static unsigned int BFAR;

    stacked_r0 = ((unsigned long) hardfault_args[0]);
    stacked_r1 = ((unsigned long) hardfault_args[1]);
    stacked_r2 = ((unsigned long) hardfault_args[2]);
    stacked_r3 = ((unsigned long) hardfault_args[3]);
    stacked_r12 = ((unsigned long) hardfault_args[4]);
    /*异常中断发生时，这个异常模式特定的物理寄存器 R14,即 lr 被设置成该异常模式将要
返回的地址*/
    stacked_lr = ((unsigned long) hardfault_args[5]);
    stacked_pc = ((unsigned long) hardfault_args[6]);
    stacked_psr = ((unsigned long) hardfault_args[7]);

    SHCSR = (*((volatile unsigned long *)(0xE000ED24))); //系统 Handler 控制及状态寄存
器
    MFSR = (*((volatile unsigned char *)(0xE000ED28)));     //存储器管理 fault 状态寄存器

    BFSR = (*((volatile unsigned char *)(0xE000ED29)));     //总线 fault 状态寄存器
    UFSR = (*((volatile unsigned short int *)(0xE000ED2A)));//用法 fault 状态寄存器
    HFSR = (*((volatile unsigned long *)(0xE000ED2C)));   //硬 fault 状态寄存器
    DFSR = (*((volatile unsigned long *)(0xE000ED30)));     //调试 fault 状态寄存器
    MMAR = (*((volatile unsigned long *)(0xE000ED34)));     //存储管理地址寄存器
    BFAR = (*((volatile unsigned long *)(0xE000ED38))); //总线 fault 地址寄存器
    while (1);
}
```

执行程序后，若发生内核错误，则程序会运行到最后的 while(1)处。此时观察相应的堆栈和故

障寄存器值，stacked_lr 即为故障发生时进入故障中断前 pc 的值，在 MDK 软件调试状态下，假如 stacked_lr 的值为 0x1A002D08，在左下方的命令窗口输入“pc = 0x1A002D08”，回车，即可定位发生错误的代码位置。

2.3 Cortex-M3 内核错误寄存器说明

根据内核错误状态寄存器的值，对应下面的说明，也可以看出是发生了何种内核错误。

附录：Cortex-M3 内核错误寄存器说明

表D.17 系统Handler控制及状态寄存器SHCSR 0xE000_ED24

位段	名称	类型	复位值	描述
18	USGFAULTENA	R/W	0	用法 fault 服务例程使能位
17	BUSFAULTENA	R/W	0	总线 fault 服务例程使能位
16	MEMFAULTENA	R/W	0	存储器管理 fault 服务例程使能位
15	SVCALLPENDED	R/W	0	SVC 悬起中。本来已经要 SVC 服务例程，但是却被更高优先级异常取代
14	BUSFAULTPENDED	R/W	0	总线 fault 悬起中，细节同上。
13	MEMFAULTPENDED	R/W	0	存储器管理 fault 悬起中，细节同上
12	USGFAULTPENDED	R/W	0	用法 fault 悬起中，细节同上
11	SYSTICKACT	R/W	0	SysTick 异常活动中
10	PENDSVACT	R/W	0	PendSV 异常活动中
9	-	-	-	-
8	MONITORACT	R/W	0	Monitor 异常活动中
7	SVCALLACT	R/W	0	SVC 异常活动中
6:4	-	-	-	-
3	USGFAULTACT	R/W	0	用法 fault 异常活动中
2	-	-	-	-
1	BUSFAULTACT	R/W	0	总线 fault 异常活动中
0	MEMFAULTACT	R/W	0	存储器管理 fault 异常活动中

表 D.18 存储器管理 fault 状态寄存器(MFSR) 0xE000_ED28

位段	名称	类型	复位值	描述
7	MMARVALID	-	0	=1 时表示 MMAR 有效
6:5	-	-	-	-
4	MSTKERR	R/Wc	0	入栈时发生错误
3	MUNSTKERR	R/Wc	0	出栈时发生错误
2	-	-	-	-
1	DACCVIOL	R/Wc	0	数据访问违例
0	IACCVIOL	R/Wc	0	取指访问违例

表 D.19 总线 fault 状态寄存器(BFSR) 0xE000_ED29

位段	名称	类型	复位值	描述
7	BFARVALID	-	0	=1 时表示 BFAR 有效
6:5	-	-	-	-
4	STKERR	R/Wc	0	入栈时发生错误
3	UNSTKERR	R/Wc	0	出栈时发生错误
2	IMPRECISERR	R/Wc	0	不精确的数据访问违例（violation）
1	PRECISERR	R/Wc	0	精确的数据访问违例
0	IBUSERR	R/Wc	0	取指时的访问违例

表 D.20 用法 fault 状态寄存器(UFSR)，地址：0xE000_ED2A

位段	名称	类型	复位值	描述
9	DIVBYZERO	R/Wc	0	表示除法运算时除数为零（只有在 DIV_0_TRP 置位时才会发生）
8	UNALIGNED	R/Wc	0	未对齐访问导致的 fault
7:4	-	-	-	-
3	NOCP	R/Wc	0	试图执行协处理器相关指令
2	INVPC	R/Wc	0	在异常返回时试图非法地加载 EXC_RETURN 到 PC。包括非法的指令，非法的上下文以及非法的值。The return PC 指向的指令试图设置 PC 的值（要理解此位的含义，还需学习后面的讨论中断级异常的章节）
1	INVSTATE	R/Wc	0	试图切入 ARM 状态
0	UNDEFINSTR	R/Wc	0	执行的指令其编码是未定义的——解码不能

表 D.21 硬 fault 状态寄存器 0xE000_ED2C

位段	名称	类型	复位值	描述
31	DEBUGEVT	R/Wc	0	硬 fault 因调试事件而产生
30	FORCED	R/Wc	0	硬 fault 是总线 fault，存储器管理 fault 或是用法 fault 上访的结果
29:2	-	-	-	-
1	VECTBL	R/Wc	0	硬 fault 是在取向量时发生的
0	-	-	-	-

表 D.22 调试 fault 状态寄存器(DFSR) 0xE000_ED30

位段	名称	类型	复位值	描述
4	EXTERNAL	R/Wc	0	EDBGREQ 信号有效
3	VCATCH	R/Wc	0	发生向量加载
2	DWTTRAP	R/Wc	0	发生 DWT 匹配
1	BKPT	R/Wc	0	执行到 BKPT 指令
0	HALTED	R/Wc	0	在 NVIC 中请求 HALT

表 D.23 存储管理地址寄存器(MMAR) 0xE000_ED34

位段	名称	类型	复位值	描述
31:0	MMAR	R	-	触发存储管理 fault 的地址

表 D.24 总线 fault 地址寄存器(BFAR) 0xE000_ED38

位段	名称	类型	复位值	描述
31:0	BFAR	R	-	触发总线 fault 的地址

3. 通过 Jlink 排查 keil 程序的 Hard fault 错误

3.1 排查问题使用到的工具：

Jlink，Segger（Jlink 上位机），Keil。

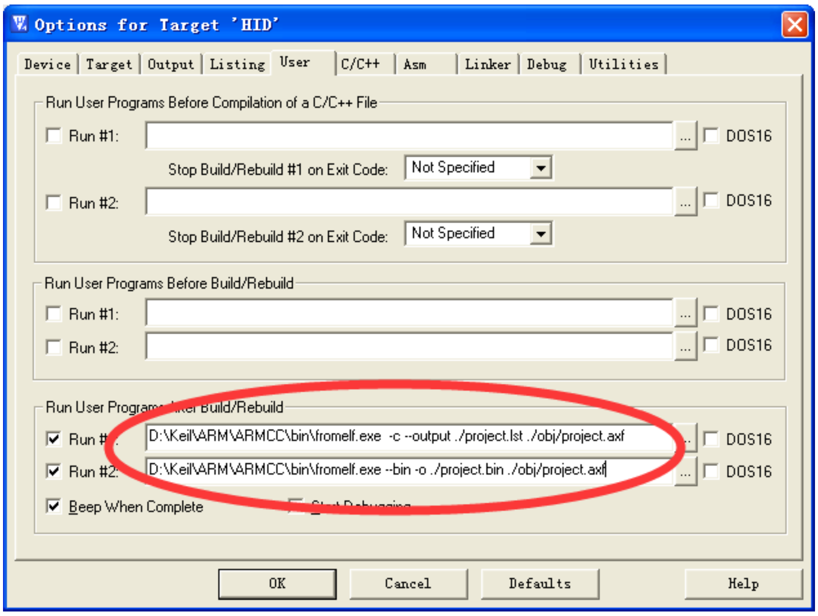
3.2 排查步骤

3.2.1 使用 keil 生成 map 和 lst 文件

Map 文件是 keil 自动生成的，他被放在工程路径下。里面能标明每个函数、每个变量的位置。

lst 文件反映的是每一个函数，每一条指令的 PC 指针，在 keil 中需要调用 USER 命令生成。如*图 3-1. Keil 生成 map 和 lst 文件*所示。

图 3-1. Keil 生成 map 和 lst 文件



D:\Keil\ARM\ARMCC\bin\fromelf.exe -c --output ./project.lst ./obj/project.axf

D:\Keil\ARM\ARMCC\bin\fromelf.exe 表示的是 fromelf.exe 的路径；

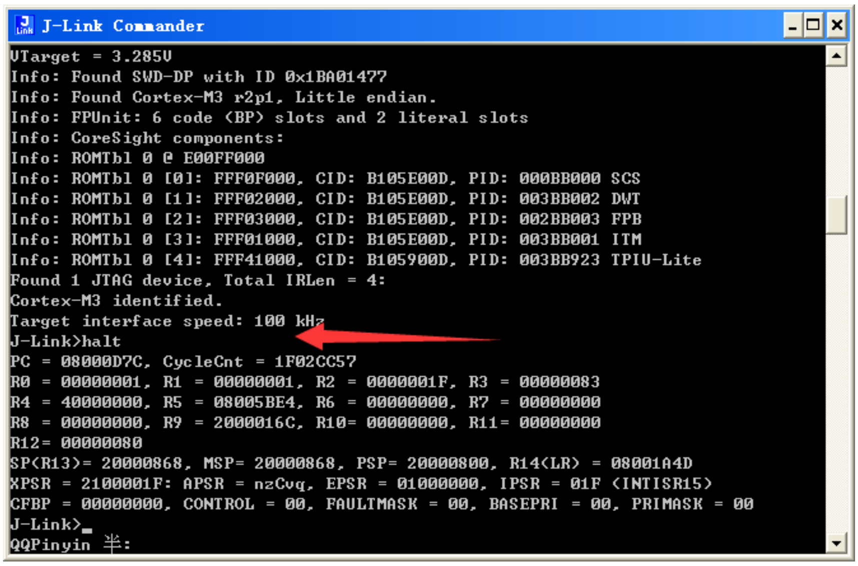
./obj/project.axf 表示生成的 axf 文件位置，可能需要根据实际情况调整；

3.2.2 保存出问题时候的 RAM

出问题的时候调用。别断电，接上 Jlink，调用 Segger 里面的 Jlink command 来获取现场：

1、先输入一个“USB”让 Jlink 接上设备，然后输入 halt 来停住内核，如*图 3-2. 输入 halt 来停住内核*所示；

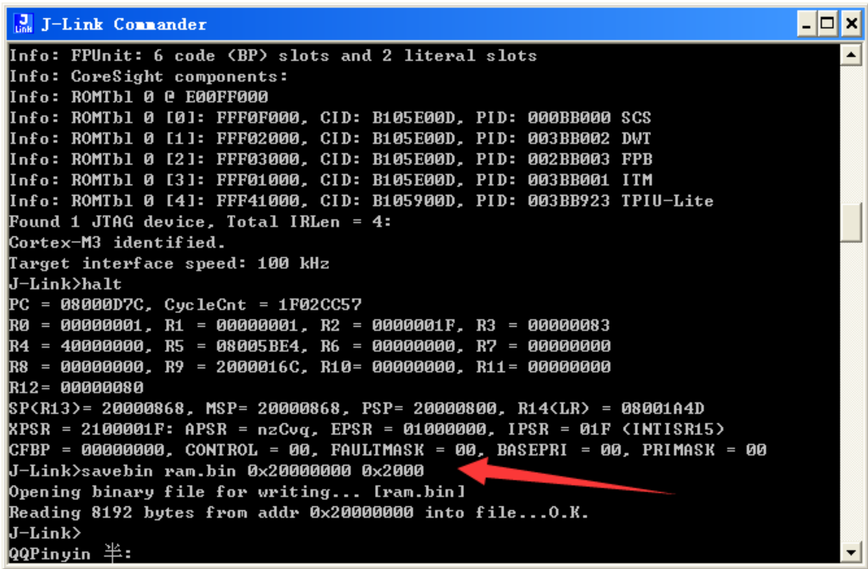
图 3-2. 输入 halt 来停住内核



2、调用 savebin ram.bin 0x20000000 0x2000 将 RAM 中的内容全部保存下来，如*图 3-3. 保存 RAM 内容*所示；

保存下来的东西被存在放 Segger 的安装目录中。

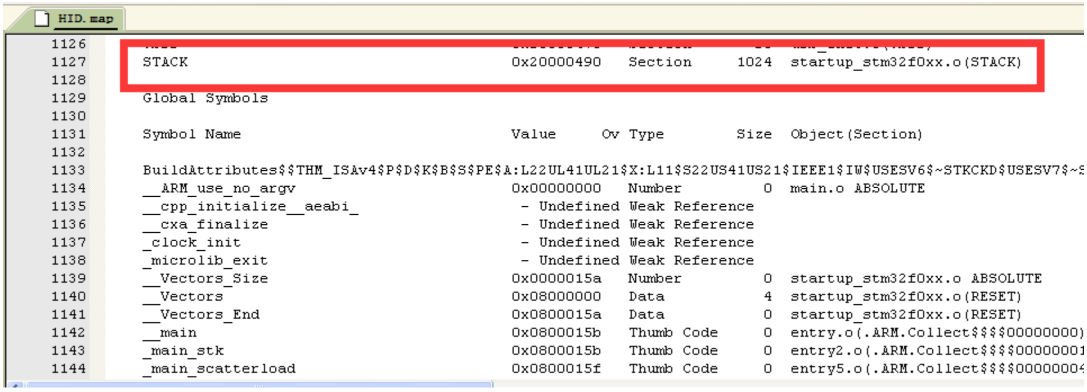
图 3-3. 保存 RAM 内容



3.2.3 分析问题

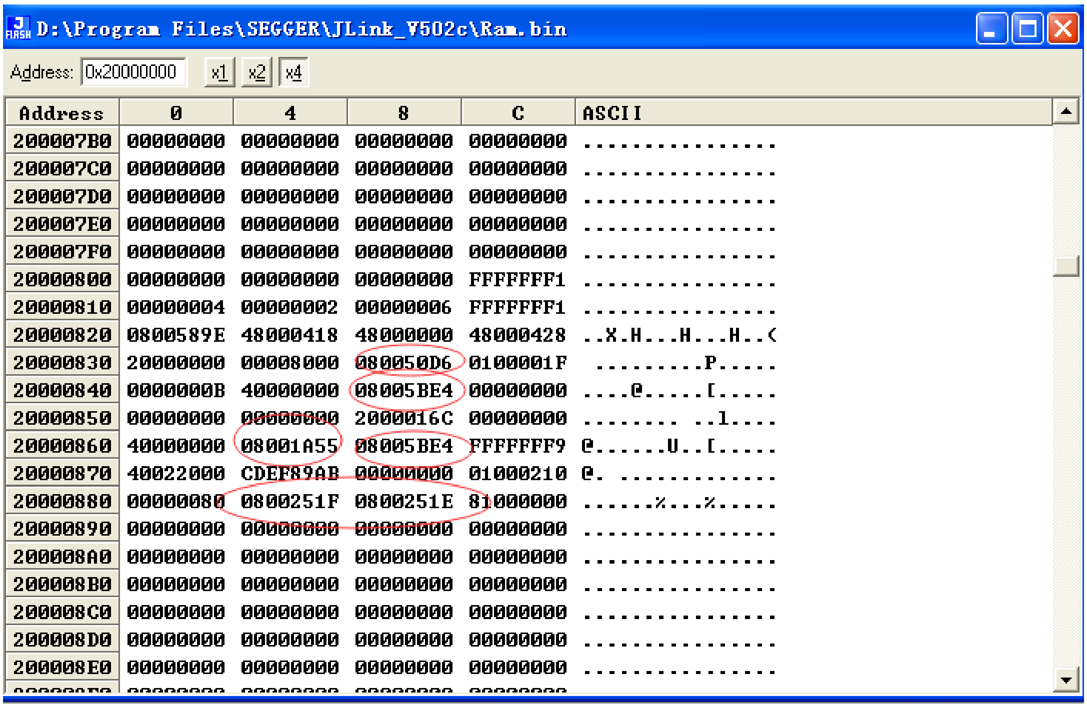
1、查看 map 文件，找到栈的位置。如*图 3-4. 从 map 文件中查看栈*所示。

图 3-4. 从 map 文件中查看栈



2、打开保存的 bin 文件进行分析，找到进入硬件中断前调用了哪些函数，在使用哪个变量。

图 3-5. Bin 文件分析



从栈的底部往上看，确定哪个地方的值是函数指针，然后对照 lst 文件去逐一查看，分析，就能大致知道是在执行哪个函数，哪一条指令，或者是调用某个参数导致的硬件中断错误的。

通过 map 文件可以知道每个变量的位置，可以直接去查看我们保存下来的 ram 中变量的当前情况来分析程序逻辑。

3.3 Jlink Command 使用方法：

f　　　　Firmware info 用来查看 Jlink 的硬件版本

图 3-6. f 命令

```
J-Link>f
Firmware: J-Link V9 compiled Sep 18 2015 19:53:12
Hardware: V9.20
```

h　　　　halt 用来停止 MCU 内核，可以查看内核的 PC 指针等特殊寄存器

图 3-7. h 命令

```
J-Link>h
PC = 08000D7C, CycleCnt = F39B01CC
R0 = 00000001, R1 = 00000001, R2 = 0000001F, R3 = 00000083
R4 = 40000000, R5 = 08005BE4, R6 = 00000000, R7 = 00000000
R8 = 00000000, R9 = 2000016C, R10= 00000000, R11= 00000000
R12= 00000080
SP(R13)= 20000868, MSP= 20000868, PSP= 20000800, R14(LR) = 08001A4D
XPSR = 2100001F: APSR = nzCvq, EPSR = 01000000, IPSR = 01F (INTISR15)
CFBP = 00000000, CONTROL = 00, FAULTMASK = 00, BASEPRI = 00, PRIMASK = 00
```

g　　　　go 用来激活被 halt 的内核

Sleep　　Waits the given time (in milliseconds). Syntax: Sleep <delay>用来延时

s　　　　Single step the target chip 单步调试代码，可以先执行 halt，然后再来单步调试

图 3-8. s 命令

```
J-Link>halt
PC = 08000D7C, CycleCnt = A970C614
R0 = 00000001, R1 = 00000001, R2 = 0000001F, R3 = 00000083
R4 = 40000000, R5 = 08005BE4, R6 = 00000000, R7 = 00000000
R8 = 00000000, R9 = 2000016C, R10= 00000000, R11= 00000000
R12= 00000080
SP(R13)= 20000868, MSP= 20000868, PSP= 20000800, R14(LR) = 08001A4D
XPSR = 2100001F: APSR = nzCvq, EPSR = 01000000, IPSR = 01F (INTISR15)
CFBP = 00000000, CONTROL = 00, FAULTMASK = 00, BASEPRI = 00, PRIMASK = 00
J-Link>s
08000D7C:  FE E7            B       #-0x04
```

st　　　　Show hardware status 显示 Jlink 当前状态

图 3-9. st 命令

```
J-Link>st
VTarget=3.285V
ITarget=0mA
TCK=0 TDI=0 TDO=0 TMS=1 TRES=1 TRST=0
Supported target interface speeds:
 - 12 MHz/n, (n>=1). => 12000kHz, 6000kHz, 4000kHz, ...
 - Adaptive clocking
J-Link>_
```

hwinfo　　Show hardware info 显示 Jlink 的硬件信息

mem　　　Read memory. Syntax: mem [<Zone>:]<Addr>, <NumBytes> (hex) mem8　　Read　8-bit items. Syntax: mem8　[<Zone>:]<Addr>, <NumBytes> (hex)

mem16　　Read 16-bit items. Syntax: mem16 [<Zone>:]<Addr>, <NumItems> (hex)

mem32　　Read 32-bit items. Syntax: mem32 [<Zone>:]<Addr>, <NumItems> (hex)

■　读取指令：

图 3-10. 读取指令

```
J-Link>mem 0x8000000 20
08000000 = 90 08 00 20 71 01 00 08 5F 0E 00 08 7D 0D 00 08
08000010 = 5D 0E 00 08 15 02 00 08 FB 1D 00 08 00 00 00 00
J-Link>mem8 0x8000000 2
08000000 = 90 08
J-Link>mem16 0x8000000 2
08000000 = 0890 2000
J-Link>mem32 0x8000000 2
08000000 = 20000890 08000171
J-Link>_
```

w1　　Write　8-bit items. Syntax: w1 [<Zone>:]<Addr>, <Data> (hex)

w2　　Write 16-bit items. Syntax: w2 [<Zone>:]<Addr>, <Data> (hex)

w4　　Write 32-bit items. Syntax: w4 [<Zone>:]<Addr>, <Data> (hex)

■　写指令：

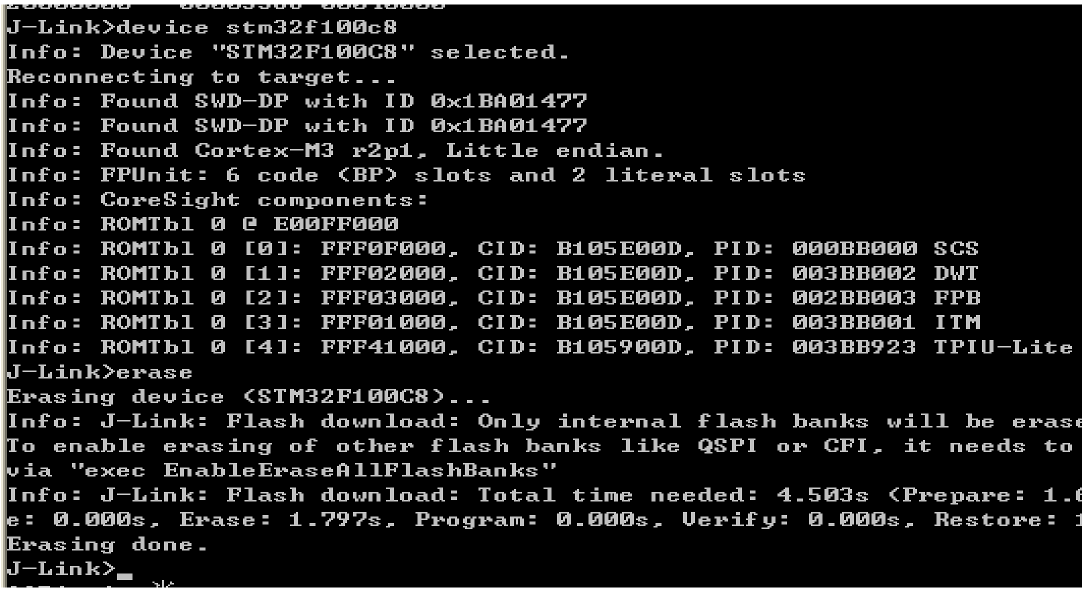
图 3-11. 写指令

```
J-Link>w2 0x20000000 55
Writing 0055 -> 20000000
J-Link>mem16 0x20000000 2
20000000 = 0055 0017
J-Link>w4 0x20000000 5566
Writing 00005566 -> 20000000
J-Link>mem32 0x20000000 2
20000000 = 00005566 00040000
J-Link>
```

erase　　Erase internal flash of selected device. Syntax: Erase

擦除指令，先选定器件然后再来执行擦除

图 3-12. 擦除指令



loadfile Load data file into target memory.

Syntax: loadfile <filename>, [<addr>]

Supported extensions: *.bin, *.mot, *.hex, *.srec

<addr> is needed for bin files only. //用来下载文件

loadbin Load *.bin file into target memory.

Syntax: loadbin <filename>, <addr>//用来下载 bin 文件

savebin Saves target memory into binary file.//用来保存 bin 文件

Syntax: savebin <filename>, <addr>, <NumBytes>

SetPC Set the PC to specified value. Syntax: SetPC <Addr>//用来设置 PC 指针，可以让程序从某个地方开始执行

4. 版本历史

表 **4-1.** 版本历史

版本号.	描述	日期
1.0	首次发布	2021 年 04 月 30 日

Important Notice